

- **ชื่อผู้ประดิษฐ์** อาจารย์ ดร.วัยอาจ สายคง, ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.ชัยยุทธ์ สัมภาวะคุปต์
 - **หน่วยงาน** วิทยาลัยเทคโนโลยีอุตสาหกรรม, วิทยาลัยเทคโนโลยีอุตสาหกรรม
 - **เบอร์โทรภายใน** 6427, 6427
 - **Email** waiard.s@cit.kmutnb.ac.th, chaiyut.s@cit.kmutnb.ac.th
-

รายละเอียดผลงาน

โปรแกรมนี้นี้เป็นซอฟต์แวร์สำหรับควบคุมระบบขับเคลื่อนของรถมินิบัสไฟฟ้า

โดยออกแบบให้สามารถปรับแต่งค่าพารามิเตอร์สำคัญที่เกี่ยวข้องกับการทำงานของระบบขับเคลื่อนได้ เช่น แรงบิด และความเร็วรอบของมอเตอร์ไฟฟ้าขับเคลื่อน การตอบสนองของระบบการจ่ายพลังงานกลับคืนจากการเบรก (Regenerative Braking) ความถี่การคำนวณระยะทาง ความเร็ว และความเร่งของรถมินิบัสไฟฟ้า เพื่อให้สามารถปรับแต่งการขับขี่ให้เหมาะสมกับสภาพการจราจรที่แตกต่างกัน ซอฟต์แวร์นี้พัฒนาขึ้นโดยใช้เชื่อมต่อและสื่อสารกับอุปกรณ์ภายในรถผ่านโปรโตคอล CAN (Control Area Network: CAN) และโปรแกรมายังรองรับการตั้งค่าการทำงานในโหมดต่าง ๆ เช่น โหมดประหยัดพลังงาน โหมดสมรรถนะสูง และโหมดขับเคลื่อนอัตโนมัติในอนาคต เพื่อเพิ่มประสิทธิภาพการใช้งานและยืดอายุการใช้งานของแบตเตอรี่

การพัฒนาโปรแกรมนี้นี้มีวัตถุประสงค์เพื่อให้ผู้ผลิตและผู้ประกอบการสามารถนำไปใช้ในรถมินิบัสไฟฟ้าเพื่อเพิ่มประสิทธิภาพการขับขี่ ลดการใช้พลังงาน และปรับปรุงประสบการณ์ของผู้ขับขี่และผู้โดยสาร